

강 의 계 획 서

강 좌 명	성경로봇코딩지도사	강 사 명	임석일
교육 적정인원	<u>15명(4명)</u>	날짜 및 시간	<u>화 14:00~16:00</u>

강 좌 소 개

교육내용 요약 및 목표	제4차 산업혁명시대를 맞아 정부가 강조하는 것이 시대에 맞는 인재 양성이다. 그 중심에 있는 것이 로봇과 코딩이다. 하지만 그에 걸맞는 기독교관을 가진 전문 교사는 턱없이 부족하다. 따라서 성경을 가르치고 그 주제에 맞는 로봇과 코딩을 지도할 전문 지도사를 배출하여 이 시대에 부합된 성경 로봇 코딩 전문지도사를 양성하는 것을 교육 목표로 한다.
기대효과	성경을 텍스트로 하여 성경을 연구하고 주제에 부합된 로봇을 조립하고 프로그램을 코딩 할 수 있도록 돕는 전문 교사로 양성할 수 있을 것이다.

강 의 내 용

구분	강의제목	세부 내용	활용도구 및 필요장비
1회	Robot Is..	로봇의 정의와 개념을 이해하고, 직접 로봇을 조립코딩한다. (easyBot, HouseBot)	로봇 코딩 1단계 교재 및 교구
2회	Rogic Program	로직 프로그램을 인스톨하고 사용방법을 배운다. (HelicopterBot, RaceBot, RabbitBot)	
3회	접촉센서 와 Rogic Chip	접촉센서와 프로그램칩을 통해 로봇을 컨트롤 한다. (DeliveryBot, HittingBot, ControlBot)	
4회	IR sensor 와 If Else Chip	적외선센서와 이프엘스칩을 통해 자동 로봇 제작한다. (SensingBot, SnailBot)	
5회	무선리모컨 로봇과 Remote Control chip	무선리모컨 로봇을 만들고 R/C칩으로 로봇을 조정한다. (kartBot, CanBot)	로봇 코딩 2단계 교재 및 교구
6회	IR sensor를 이용한 라인트레이서와 센서봇	적외선 센서칩을 이용하여 자동로봇을 조립코딩한다. (TurtleBot, AvoidBot)	
7회	Servo Motor와 Servo Motor Chip	서버모터와 칩을 이용하여 로봇 동작 각도를 조정한다. (ServoBot, AttackBot, FortressBot)	
8회	Bio-mimetic robot 과 Servo Motor 설정	물고기와 사람처럼 바이오메틱로봇을 조립코딩해본다. (RayBot, AxeBot)	
9회	Industrial robot 과 caterpillar 이용	물건을 집어 올릴 수 있는 산업용로봇을 조립코딩해본다. (GrabBot, LoaderBot)	
10회	Bug Wheel 과 DC Motor setting	버기바퀴를 이용하여 다양한 로봇을 조립코딩해 본다. (InvertBot, CombatBot)	로봇 코딩 3단계 교재 및 교구
11회	DC Motor rotation angle 로봇	DC 모터를 이용한 로봇을 조립코딩해 본다. (Frogbot, JeepBot)	
12회	AttackBot 과 weapon setting	공격용 특징을 가지고 있는 로봇을 조립코딩해 본다. (LancerBot, Cannonbot)	
13회	Diversity of motion Bot과 steering	다양한 동작의 로봇과 조향장치를 조립코딩해 본다. (DinoBot, TornadoBot)	
14회	DC Motor와 Servo Motor 조합 로봇	DC 모터와 Servo 모터를 조합하여 조립코딩해 본다. (Superbikebot, ClimbBot)	
15회	Specialized bot과 Servo Motor setting	특수동작 로봇과 그에 따른 서버모터를 조립코딩해 본다. (LarvaBot, BRC Test)	